

MA33A- Cálculo Numérico

Solución Control 1 - Primavera/2003

Profs. María Leonor VARAS
Jorge A. SAN MARTÍN
Fecha: Jueves 25 de Septiembre de 2003.

Solución P1.

Parte (a) Se impone que la fórmula sea exacta para los polinomios $1, x, x^2, \dots, x^4$ obteniéndose las cinco ecuaciones siguientes:

$$A + B + C = 2 \quad (1)$$

$$B - C = 0 \quad (2)$$

$$B + C = 2/3 \quad (3)$$

$$B - C = 0 \quad (4)$$

$$B + C + 2 \cdot 4!D = 2/5 \quad (5)$$

Las ecuaciones (1)–(3) entregan los valores $A = \frac{4}{3}, B = C = \frac{1}{3}$.

La ecuación (4) coincide con la (2) y por lo tanto es automáticamente satisfecha.

La ecuación (5) entrega el valor $D = \frac{-1}{30 \cdot 3!} = \frac{-1}{180}$.

Parte (b) Por construcción la fórmula es exacta para polinomios de grado inferior o igual a 4. Por lo tanto la precisión es mayor o igual a 4.

Veamos además que pasa con $f(x) = x^5$:

Claramente $\int_{-1}^1 x^5 dx = 0$ y $I(x^5) = \frac{1}{3}(1 - 1) - \frac{1}{180}(0) = 0$. Por lo tanto la precisión es mayor o igual a 5.

Veamos que pasa con $f(x) = x^6$:

Por un lado $\int_{-1}^1 x^6 dx = \frac{2}{7}$. Por otro, $I(x^6) = \frac{1}{3}(1 + 1) - \frac{1}{180}(6 \cdot 5 \cdot 4 + 6 \cdot 5 \cdot 4) = -\frac{2}{3}$. Como estos valores no coinciden entonces la precisión no es mayor que 5.

Conclusión: La precisión de la fórmula es 5.

Parte (c) Se postula

$$\int_{-1}^1 f(x) dx = I(f) + K f^{(n)}(\xi).$$

Como la precisión de la fórmula es 5, el valor de n debe ser necesariamente $n = 6$.

Para evaluar K veamos que sucede con esta fórmula para $f(x) = x^6$.

$$\frac{2}{7} = -\frac{2}{3} + K \cdot 6!.$$

De aquí se deduce que $K = \frac{1}{21 \cdot 36}$.

Solución P2.

Parte (a) Usando la fórmula del trapecio la ecuación para despejar $y(b)$ es

$$y(b) \approx y(a) + \frac{y(a) + y(b)}{2}(b - a).$$

Despejando, si $b - a \neq 2$, se obtiene

$$\bar{y}_b = y(a) \frac{1 + \frac{b-a}{2}}{1 - \frac{b-a}{2}} \quad (6)$$

Parte (b) Aplicando (6) en $[0, \frac{1}{2}]$ se obtiene $\bar{y}_{\frac{1}{2}} = \frac{1 + \frac{1}{4}}{1 - \frac{1}{4}} = \frac{5}{3}$.

Aplicando (6) en $[\frac{1}{2}, 1]$ se obtiene $\tilde{y}_1 = \bar{y}_{\frac{1}{2}} \cdot \frac{1 + \frac{1}{4}}{1 - \frac{1}{4}} = \frac{5}{3} \cdot \frac{5}{3} = \frac{25}{9}$.

Parte (c) Usando la fórmula de Simpson en $[0, 1]$ se obtiene

$$y(1) \approx y(0) + \frac{1}{6} (y(0) + 4y(\frac{1}{2}) + y(1)).$$

Despejando una aproximación para $y(1)$ sería

$$y(1) \approx \frac{7}{5}y(0) + \frac{4}{5}y(\frac{1}{2}).$$

Si usamos el valor aproximado de $y(\frac{1}{2}) \approx \frac{5}{3}$ dado en la parte anterior se obtiene

$$\tilde{y}_1 = \frac{7}{5} + \frac{4}{5} \cdot \frac{5}{3} = \frac{21 + 20}{15} = \frac{41}{15}.$$

Parte (d) La dos estimaciones encontradas para e son \bar{y}_1 e \tilde{y}_1 que valen

$$\begin{aligned} \bar{y}_1 &= \frac{25}{9} = \frac{125}{45}, \\ \tilde{y}_1 &= \frac{41}{15} = \frac{123}{45}. \end{aligned}$$

Como $e \approx \frac{122,32}{45}$ entonces claramente la aproximación obtenida con Simpson es mejor que la con trapecios reiterados. Esto se debe a que la fórmula de Simpson es de mayor precisión que la fórmula de Trapecios.

Solución P3.

Parte (a) Para determinar P construimos una tabla de diferencias divididas repitiendo 2 veces el punto -2 . Es decir

i	x_i	$f[x_i]$	$f[x_i, x_{i+1}]$	$f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}]$	$f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}, x_{i+3}]$
0	-2	$0=P(-2)$	$m = P'(-2)$	$0 = P''(-2)$	$\frac{(1-m)-0}{(-1)-(-2)} = 1-m$
1	-2	$0=P(-2)$	$m = P'(-2)$	$\frac{1-m}{(-1)-(-2)} = 1-m$	
2	-2	$0=P(-2)$	$\frac{1-0}{(-1)-(-2)} = 1$		
3	-1	$1=P(-1)$			

Con esto se obtiene

$$P(x) = 0 + m(x+2) + 0(x+2)^2 + (1-m)(x+2)^3 = m(x+2) + (1-m)(x+2)^3.$$

Para determinar R construimos una tabla de diferencias divididas repitiendo 2 veces el punto 2. Es decir

i	x_i	$f[x_i]$	$f[x_i, x_{i+1}]$	$f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}]$	$f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}, x_{i+3}]$
0	1	$1=R(1)$	$\frac{0-1}{2-1} = -1$	$\frac{(-m)-(-1)}{2-1} = 1-m$	$\frac{0-(1-m)}{2-1} = m-1.$
1	2	$0=R(2)$	$-m = R'(2)$	$0 = R''(2)$	
2	2	$0=R(2)$	$-m = R'(2)$		
3	2	$0=R(2)$			

Con esto se obtiene

$$\begin{aligned} R(x) &= 1 + (-1)(x-1) + (1-m)(x-1)(x-2) + (m-1)(x-1)(x-2)^2, \quad \text{o bien,} \\ &= 0 + (-m)(x-2) + (0)(x-2)^2 + (m-1)(x-2)^3 = -m(x-2) + (m-1)(x-2)^3 \end{aligned}$$

Parte (b) El polinomio Q debe valer 1 en -1 y 1. Además sus derivadas deben coincidir con las de P y R respectivamente en -1 y 1.

Pero

$$\begin{aligned} P'(x) &= m + 3(1-m)(x+2)^2, \\ R'(x) &= -m + 3(m-1)(x-2)^2, \end{aligned}$$

luego en los respectivos puntos se obtiene

$$\begin{aligned} P'(-1) &= 3 - 2m, \\ R'(1) &= 2m - 3. \end{aligned}$$

Con esto, Q se obtiene de la siguiente tabla de diferencias divididas donde se repiten una vez respectivamente los puntos -1 y 1. Es decir

i	x_i	$f[x_i]$	$f[x_i, x_{i+1}]$	$f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}]$	$f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}, x_{i+3}]$
0	-1	1	$3 - 2m = P'(-1)$	$\frac{0 - (3 - 2m)}{1 - (-1)} = m - \frac{3}{2}$	$\frac{(m - \frac{3}{2}) - (m - \frac{3}{2})}{1 - (-1)} = 0$
1	-1	1	$\frac{1 - 1}{1 - (-1)} = 0$	$\frac{(2m - 3) - 0}{1 - (-1)} = m - \frac{3}{2}$	
2	1	1	$2m - 3 = R'(1)$		
3	1	1			

Por lo tanto

$$\begin{aligned}
 Q(x) &= 1 + (3 - 2m)(x + 1) + (m - \frac{3}{2})(x + 1)^2 + 0(x + 1)^2(x - 1) \\
 &= 1 + (3 - 2m)(x + 1) + (m - \frac{3}{2})(x + 1)^2.
 \end{aligned}$$

Parte (c) La función $g(x)$ se transforma en la Spline cúbica si en $x = -1$ y $x = 1$ la segunda derivada es continua.

Calculemos P'' , Q'' y R'' :

$$\begin{aligned}
 P''(x) &= 6(1 - m)(x + 2), \\
 R''(x) &= 6(m - 1)(x - 2), \\
 Q''(x) &= 2(m - \frac{3}{2}) = 2m - 3.
 \end{aligned}$$

En los puntos -1 y 1 se obtiene

$$\begin{aligned}
 P''(-1) &= 6(1 - m), \\
 R''(1) &= 6(1 - m), \\
 Q''(-1) = Q''(1) &= 2m - 3.
 \end{aligned}$$

Por lo tanto la segunda derivada es continua si la constante m satisface la ecuación $6 - 6m = 2m - 3$. Es decir, la constante m debe ser igual a $\frac{9}{8}$.

Con esto, la Spline a la izquierda de -2 es la recta de ecuación $\frac{9}{8}(x + 2)$.

Análogamente, la Spline a la derecha de 2 es la recta de ecuación $-\frac{9}{8}(x - 2)$.